

Układ MHD w ograniczonym obszarze

Celem projektu było zbadanie istnienia rozwiązania problemu początkowo-brzegowego dla magneto-hydrodynamicznego układu (MHD)

$$\begin{aligned}
 & u_t - \nu \Delta u + u \cdot \nabla u = -\nabla p + b \cdot \nabla b, \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^N, t > 0, \\
 & b_t - \eta \Delta b + u \cdot \nabla b = b \cdot \nabla u, \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^N, t > 0, \\
 (1) \quad & \operatorname{div} u = \operatorname{div} b = 0, \\
 & u = 0, \quad b = 0 \text{ on } \partial\Omega, \\
 & u(0, x) = u_0(x), \quad b(0, x) = b_0(x), \quad x \in \Omega,
 \end{aligned}$$

gdzie Ω jest ograniczonym podzbiorem \mathbb{R}^N z brzegiem klasy C^2 , $N = 2, 3$, u, b są funkcjami wektorowymi zmiennych t i x , tj. $u(t, x) = (u_1(t, x), \dots, u_N(t, x))$ oraz $b(t, x) = (b_1(t, x), \dots, b_N(t, x))$, całkowite ciśnienie p jest funkcją rzeczywistą zmiennych t i x ($p = p(t, x)$), dodatnia stała $\nu > 0$ oznacza lepkość płynu a stała $\eta > 0$ jest parametrem magnetycznej dyfuzyjności. Stosując podejście półgrupowe Dana Henry'ego oraz oszacowania Giga-Miyakawa skonstruowaliśmy globalne w czasie, jedyne rozwiązania ułamkowych aproksymacji układu MHD w przestrzeni bazowej $(L^2(\Omega))^N \times (L^2(\Omega))^N$. W przypadku dwuwymiarowym (2-D) rozważyliśmy rodzinę pod-krytycznych problemów aproksymacyjnych postaci

$$\begin{aligned}
 & u_t + \nu_2 (-P\Delta)^\alpha u + P(u \cdot \nabla u) = P(b \cdot \nabla b), \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^2, t > 0, \\
 & b_t + \eta_2 (-P\Delta)^\beta b + P(u \cdot \nabla b) = P(b \cdot \nabla u), \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^2, t > 0, \\
 (2) \quad & u = 0, \quad b = 0 \text{ on } \partial\Omega, \\
 & u(0, x) = u_0(x), \quad b(0, x) = b_0(x), \quad x \in \Omega.
 \end{aligned}$$

z parametrami $\alpha, \beta > 1$, gdzie $\nu_2, \eta_2 > 0$ oraz $-P\Delta$ oznacza operator Stoksa. Natomiast w przypadku trójwymiarowym (3-D) rozważyliśmy następującą rodzinę aproksymacyjnych problemów

$$\begin{aligned}
 & u_t + [\nu (-P\Delta) + \nu_3 (-P\Delta)^\alpha] u + P(u \cdot \nabla u) = P(b \cdot \nabla b), \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^3, t > 0, \\
 & b_t + \left[\eta (-P\Delta) + \eta_3 (-P\Delta)^\beta \right] b + P(u \cdot \nabla b) = P(b \cdot \nabla u), \quad x \in \Omega \subset \mathbb{R}^3, t > 0, \\
 (3) \quad & u = 0, \quad b = 0 \text{ on } \partial\Omega, \\
 & u(0, x) = u_0(x), \quad b(0, x) = b_0(x), \quad x \in \Omega.
 \end{aligned}$$

z parametrami $\nu_3, \eta_3 > 0$, gdzie $\alpha, \beta > \frac{5}{4}$ ustalone i $\nu, \eta > 0$.

Słabe rozwiązania układu MHD otrzymaliśmy jako granicę rozwiązań powyższych aproksymacji. W przypadku 2-D stosując lemat Lionsa-Aubina o zwartości pokazaliśmy, że rozwiązania problemu (2) zbiegają do słabego rozwiązania problemu (1), gdy $\alpha, \beta \rightarrow 1^+$ (po podciągu). Podobny rezultat otrzymaliśmy w przypadku 3-D przechodząc z $\nu_3, \eta_3 \rightarrow 0^+$ w równaniu (3). Ponieważ w naszych rozważaniach przechodziliśmy do granicy po podciągu, otrzymane rozwiązania nie muszą być jedyne. Uzyskane w ramach projektu rezultaty zostały zawarte w pracy MHD EQUATIONS IN A BOUNDED DOMAIN złożonej do druku. Ponadto, rezultaty te zostały zaprezentowane na 3 międzynarodowych konferencjach:

- RomFin 2019 and FSDONA 2019 10-15 czerwiec 2019, Turku Finlandia,
- International Conference on Nonlinear Analysis and Convex Analysis (NACA) International Conference on Optimization: Techniques and Applications (ICOTA), 26–31 sierpień 2019, Hakodate, Japonia,
- The sixth Najman Conference on Spectral Theory and Differential Equations, 8-13 wrzesień 2019, Sveti Martin na Muri, Chorwacja.